

Magnetohydrodynamik
FSU Jena - SS 2011
Serie 01 - Lösungen

Stilianos Louca

April 12, 2011

Aufgabe 01

Beginnend mit dem Feldstärketensor

$$(F^{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 0 & -E^1/c & -E^2/c & -E^3/c \\ E^1/c & 0 & -B^3 & B^2 \\ E^2/c & B^3 & 0 & -B^1 \\ E^3/c & -B^2 & B^1 & 0 \end{pmatrix} \quad (0.1)$$

und dem Transformationsgesetz

$$\tilde{F}^{ij} = \frac{\partial \tilde{x}^i}{\partial x^\mu} \frac{\partial \tilde{x}^j}{\partial x^\nu} F^{\mu\nu} \quad (0.2)$$

unter Koordinatentransformationen $\tilde{x} = \tilde{x}(x)$, betrachten wir die Auswirkung von (0.2) auf die Komponenten von F für den Spezialfall eines boost mit Geschwindigkeit \mathbf{v} :

$$\begin{pmatrix} \tilde{x}^0 \\ \tilde{x}^1 \\ \tilde{x}^2 \\ \tilde{x}^3 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} \gamma & -\beta_1\gamma & -\beta_2\gamma & -\beta_3\gamma \\ -\beta_1\gamma & 1 + (\gamma - 1)\frac{\beta_1\beta_1}{\beta^2} & (\gamma - 1)\frac{\beta_1\beta_2}{\beta^2} & (\gamma - 1)\frac{\beta_1\beta_3}{\beta^2} \\ -\beta_2\gamma & (\gamma - 1)\frac{\beta_2\beta_1}{\beta^2} & 1 + (\gamma - 1)\frac{\beta_2\beta_2}{\beta^2} & (\gamma - 1)\frac{\beta_2\beta_3}{\beta^2} \\ -\beta_3\gamma & (\gamma - 1)\frac{\beta_3\beta_1}{\beta^2} & (\gamma - 1)\frac{\beta_3\beta_2}{\beta^2} & 1 + (\gamma - 1)\frac{\beta_3\beta_3}{\beta^2} \end{pmatrix}}_{(\Lambda^{\mu\nu})} \cdot \begin{pmatrix} x^0 \\ x^1 \\ x^2 \\ x^3 \end{pmatrix}, \quad (0.3)$$

wobei $\beta_i := v_i/c$, $\beta := \|\mathbf{v}\|/c$ und $\gamma := 1/\sqrt{1 - \beta^2}$. Genauer gesagt, wollen wir (\tilde{F}) bis zur Ordnung $\mathcal{O}(\beta)$ bestimmen. Da $(\tilde{F}) = \Lambda(F)\Lambda^T$ mindestens linear von Λ abhängt, können wir für diese Betrachtung die Terme höherer Ordnung in Λ ignorieren und die Form

$$\Lambda = \begin{pmatrix} 1 & -\beta_1 & -\beta_2 & -\beta_3 \\ -\beta_1 & 1 & 0 & 0 \\ -\beta_2 & 0 & 1 & 0 \\ -\beta_3 & 0 & 0 & 1 \end{pmatrix} + \mathcal{O}(\beta^2) \quad (0.4)$$

verwenden¹. Man erhält

$$\begin{aligned}
(\tilde{F}) &= \Lambda(F)\Lambda^T = \begin{pmatrix} 0 & \begin{matrix} (E^1/c)(-1+\beta_1^2)-B^3\beta_2 \\ (E^2/c)\beta_1\beta_2+B^2\beta_3 \\ (E^3/c)\beta_1\beta_3 \end{matrix} & \begin{matrix} B^3\beta_1+(E^1/c)\beta_1\beta_2 \\ +(E^2/c)(-1+\beta_2^2)-B^1\beta_3 \\ (E^3/c)\beta_2\beta_3 \end{matrix} & \begin{matrix} -B^2\beta_1+B^1\beta_2 \\ (E^1/c)\beta_1\beta_3+(E^2/c)\beta_2\beta_3 \\ (E^3/c)(-1+\beta_3^2) \end{matrix} \\ * & & 0 & \begin{matrix} -B^3+(E^2/c)\beta_1 \\ -(E^1/c)\beta_2 \end{matrix} & \begin{matrix} B^2+(E^3/c)\beta_1 \\ -(E^1/c)\beta_3 \end{matrix} \\ * & & * & 0 & \begin{matrix} -B^1+(E^3/c)\beta_2 \\ -(E^2/c)\beta_3 \end{matrix} \\ * & & * & * & 0 \end{pmatrix} + \mathcal{O}(\beta^2) \\
&= \begin{pmatrix} 0 & \begin{matrix} -(E^1/c) \\ -(B^3\beta_2-B^2\beta_3) \end{matrix} & \begin{matrix} -(E^2/c) \\ -(B^1\beta_3-B^3\beta_1) \end{matrix} & \begin{matrix} -(E^3/c) \\ -(B^2\beta_1-B^1\beta_2) \end{matrix} \\ * & & 0 & \begin{matrix} -B^3 \\ -((E^1/c)\beta_2-(E^2/c)\beta_1) \end{matrix} & \begin{matrix} B^2 \\ +((E^3/c)\beta_1-(E^1/c)\beta_3) \end{matrix} \\ * & & * & 0 & \begin{matrix} -B^1 \\ -((E^2/c)\beta_3-(E^3/c)\beta_2) \end{matrix} \\ * & & * & * & 0 \end{pmatrix} + \mathcal{O}(\beta^2), \quad (0.5)
\end{aligned}$$

woraus abzulesen ist:

$$\boxed{\tilde{\mathbf{E}} = \mathbf{E} + \mathbf{v} \times \mathbf{B} + \mathcal{O}(\beta^2) \quad , \quad \tilde{\mathbf{B}} = \mathbf{B} - \frac{1}{c^2} \mathbf{v} \times \mathbf{E} + \mathcal{O}(\beta^2).} \quad (0.6)$$

Auf ähnlicher Weise verwendet man auch das Transformationsgesetz $(\tilde{H}) = \Lambda \cdot (H) \cdot \Lambda^T$ für den Tensor

$$(H^{\mu\nu}) = \begin{pmatrix} 0 & -cD^1 & -cD^2 & -cD^3 \\ cD^1 & 0 & -H^3 & H^2 \\ cD^2 & H^3 & 0 & -H^1 \\ cD^3 & -H^2 & H^1 & 0 \end{pmatrix} \quad (0.7)$$

um auf

$$\boxed{\tilde{\mathbf{D}} = \mathbf{D} + \frac{1}{c^2} \mathbf{v} \times \mathbf{H} + \mathcal{O}(\beta^2) \quad , \quad \tilde{\mathbf{H}} = \mathbf{H} - \mathbf{v} \times \mathbf{D} + \mathcal{O}(\beta^2)} \quad (0.8)$$

zu gelangen. Schließlich erhält man über das Transformationsgesetz $(\tilde{j}) = \Lambda \cdot (j)$ für den Viererstrom $(j^\mu) = (c\rho_{\text{el}}, \mathbf{j})^T$ im bewegten Bezugssystem

$$(\tilde{j}) = \begin{pmatrix} c\rho_{\text{el}} - j^1\beta_1 - j^2\beta_2 - j^3\beta_3 \\ j^1 - c\rho_{\text{el}}\beta_1 \\ j^2 - c\rho_{\text{el}}\beta_2 \\ j^3 - c\rho_{\text{el}}\beta_3 \end{pmatrix}, \quad (0.9)$$

woraus abzulesen ist

$$\boxed{\tilde{\mathbf{j}} = \mathbf{j} - \rho_{\text{el}} \mathbf{v} + \mathcal{O}(\beta^2) \quad , \quad \tilde{\rho}_{\text{el}} = \rho_{\text{el}} - \frac{1}{c^2} \mathbf{v} \cdot \mathbf{j} + \mathcal{O}(\beta^2).} \quad (0.10)$$

Bemerkung: Die Materialgleichungen lauten in jedem Bezugssystem $\mathbf{D} = \varepsilon_0 \mathbf{E} + \mathbf{P}$ und $\mathbf{B} = \mu_0 \mathbf{H} + \mathbf{M}$. Sei nun angenommen dass im zur Hintergrundmaterie ruhenden Bezugssystem gilt

$$\mathbf{P} = \varepsilon_0 \chi_e \mathbf{E} \quad , \quad \mathbf{M} = \frac{\zeta_m}{\mu_0} \mathbf{B}, \quad (0.11)$$

¹Beachte dass $\gamma = 1 + \mathcal{O}(\beta^2)$.

was einem linearen, isotropen, homogenen Medium entspricht. Bekanntlich nehmen dann die Materialgleichungen die Form

$$\mathbf{D} = \varepsilon \mathbf{E} \quad , \quad \mathbf{H} = \frac{1}{\mu} \mathbf{B} \quad (0.12)$$

an, wobei die Permittivität $\varepsilon := \varepsilon_0(1 + \chi_e)$ und Permeabilität $\mu := \mu_0/(1 - \zeta_m)$ materialabhängige, skalare Konstanten sind. Aus den Transformationsgleichungen (0.6) und (0.8) folgt jedoch für das bewegte Bezugssystem

$$\tilde{\mathbf{D}} = \varepsilon \cdot \mathbf{E} + \frac{1}{c^2} \mathbf{v} \times \frac{1}{\mu} \mathbf{B} + \mathcal{O}(\beta^2) = \varepsilon \cdot \tilde{\mathbf{E}} + \left[\frac{1}{\mu c^2} - \varepsilon \right] \cdot \mathbf{v} \times \mathbf{B} + \mathcal{O}(\beta^2) = \varepsilon \cdot \tilde{\mathbf{E}} + \varepsilon \left[\frac{c_m^2}{c^2} - 1 \right] \cdot \mathbf{v} \times \mathbf{B} + \mathcal{O}(\beta^2), \quad (0.13)$$

wobei $c_m := 1/\sqrt{\mu\varepsilon}$ die Phasenlichtgeschwindigkeit im ruhenden Medium ist. Zu erkennen ist dass $\tilde{\mathbf{D}}$ im allgemeinen Fall $c_m \neq c$ nicht mehr parallel zu $\tilde{\mathbf{E}}$ steht, sondern eine Abweichung senkrecht zur Bewegungsrichtung aufweist. Analoges gilt auch für $\tilde{\mathbf{H}}$, das nicht mehr parallel zu $\tilde{\mathbf{B}}$ steht.