

Lineare Algebra II  
FSU Jena - SS 2008  
Bonuserie 01 - Lösungen

Stilianos Louca

19. Juni 2008

---

### Aufgabe 01

Betrachten die Zahl

$$x := \sqrt[3]{5\sqrt{2} + 7} - \sqrt[3]{5\sqrt{2} - 7}$$

Wegen  $5\sqrt{2} - 7 > 0$  ist schonmal  $x \in \mathbb{R}$ . Außerdem gilt:

$$\begin{aligned} x^3 &= (5\sqrt{2} + 7) - 3(5\sqrt{2} + 7)^{\frac{2}{3}}(5\sqrt{2} - 7)^{\frac{1}{3}} + 3(5\sqrt{2} + 7)^{\frac{1}{3}}(5\sqrt{2} - 7)^{\frac{2}{3}} - (5\sqrt{2} - 7) \\ &= 14 - 3 \underbrace{(5\sqrt{2} + 7)^{\frac{1}{3}}(5\sqrt{2} - 7)^{\frac{1}{3}}}_{[(5\sqrt{2}+7)(5\sqrt{2}-7)]^{\frac{1}{3}} = \sqrt[3]{1}} \underbrace{\left[ \sqrt[3]{5\sqrt{2} + 7} - \sqrt[3]{5\sqrt{2} - 7} \right]}_x = 14 - 3x \end{aligned}$$

$$\rightarrow 0 = x^3 + 3x - 14 = (x - 2)(x^2 + 2x + 7)$$

Doch da  $x^2 + 2x + 7 = 0$  keine reellen Lösungen hat (PQ-Formel) ist  $x = 2$  die einzige Möglichkeit. Wegen  $2 \in \mathbb{N}$  ist somit  $x$  konstruierbar.

Betrachten nun die Zahl

$$y := \sqrt[3]{5\sqrt{2} + 7} + \sqrt[3]{5\sqrt{2} - 7}$$

Genau die gleiche Rechnung wie vorhin, führt auf die Gleichung

$$y^3 = 3y + 10\sqrt{2} \rightarrow 0 = y^3 - 3y - 10\sqrt{2} = (y - 2\sqrt{2})(y^2 + 2\sqrt{2}y + 5)$$

Doch die Gleichung  $y^2 + 2\sqrt{2}y + 5 = 0$  hat keine reellen Lösungen (PQ-Formel), so dass notwendigerweise  $y = 2\sqrt{2} = \sqrt{8}$  sein muss. Doch  $8 \in \mathbb{Q}$  und somit auch  $y = \sqrt{8}$  sind konstruierbar.

### Aufgabe 02

a) Setzen  $v_k^1 := x_k$ ,  $v_k^2 := x_{k+1}$ ,  $k = 0, 1, \dots$ , so dass gilt:

$$v_{k+1}^1 = x_{k+1} = v_k^2, \quad v_{k+1}^2 = x_{k+2} = x_{k+1} + 2x_k = v_k^2 + 2v_k^1$$

In Matrixschreibweise also

$$\vec{v}_{k+1} := \begin{pmatrix} v_{k+1}^1 \\ v_{k+1}^2 \end{pmatrix} = \underbrace{\begin{pmatrix} 0 & 1 \\ 2 & 1 \end{pmatrix}}_A \cdot \begin{pmatrix} v_k^1 \\ v_k^2 \end{pmatrix} = A \cdot \vec{v}_k, \quad \vec{v}_0 = \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix}$$

b) Die Eigenwerte von  $A$  ergeben sich als  $\lambda_1 = -1$ ,  $\lambda_2 = 2$  so dass sich  $A$  durch

$$T = \begin{pmatrix} 1 & 1 \\ -1 & 2 \end{pmatrix}, T^{-1} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2 & -1 \\ 1 & 1 \end{pmatrix}$$

auf die Diagonalform

$$D = T^{-1}AT = \begin{pmatrix} -1 & 0 \\ 0 & 2 \end{pmatrix}$$

bringen lässt. Somit ist

$$\begin{aligned} v_n &= A^n v_0 = (TDT^{-1})^n v_0 = TD^nT^{-1}v_0 = T \begin{pmatrix} (-1)^n & 0 \\ 0 & 2^n \end{pmatrix} T^{-1}v_0 \\ &= \frac{1}{3} \begin{pmatrix} 2(-1)^n + 2^n & (-1)^{n+1} + 2^n \\ 2(-1)^{n+1} + 2^{n+1} & (-1)^n + 2^{n+1} \end{pmatrix} \begin{pmatrix} 1 \\ 1 \end{pmatrix} = \frac{1}{3} \begin{pmatrix} (-1)^n + 2^{n+1} \\ 2^{n+2} + (-1)^{n+1} \end{pmatrix} \end{aligned}$$

also

$$x_n = \frac{2}{3} \cdot 2^n + \frac{1}{3} \cdot (-1)^n$$

Eingesetzt ergibt demnach

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{2}{3} \cdot 2^{n+1} + \frac{1}{3}(-1)^{n+1}}{\frac{2}{3} \cdot 2^n + \frac{1}{3}(-1)^n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{\frac{2}{3} - \frac{1}{3} \frac{(-1)^n}{2^{n+1}}}{\frac{1}{3} + \frac{1}{3} \frac{(-1)^n}{2^{n+1}}} = 2$$

### Variante 1

Lösen die Differenzgleichung durch den Ansatz  $x_n = b \cdot a^n$ :

$$x_{n+2} = b \cdot a^{n+2} \stackrel{!}{=} b \cdot a^{n+1} + 2b \cdot a^n \rightarrow a^2 = a + 2 \rightarrow a_{1,2} \in \{-1, 2\}$$

$$\text{Allgemeine Lösung: } x_n = b_1 \cdot 2^n + b_2 \cdot (-1)^n$$

$$\text{Anfangswerte: } x_0 = x_1 \stackrel{!}{=} 1 \rightsquigarrow b_1 = \frac{2}{3}, b_2 = \frac{1}{3}$$

und erhalten so

$$x_n = \frac{2}{3} \cdot 2^n + \frac{1}{3} \cdot (-1)^n$$

Durch direktes einsetzen in die Differenzgleichung bestätigt sich das Ergebnis! Analog zu vorhin ist also

$$\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n} = 2$$

### Variante 2

Setzen

$$a_n := \frac{x_{n+1}}{x_n}$$

Offensichtlich ist  $x_n$  monoton wachsend, das heißt

$$a_n = \frac{x_{n+1}}{x_n} = \frac{x_n + 2x_{n-1}}{x_n} = 1 + 2 \underbrace{\frac{x_{n-1}}{x_n}}_{\in (0,1)} = 1 + \frac{2}{a_{n-1}} \in (1, 3)$$

Somit sind die  $a_n$  beschränkt innerhalb des Intervalls  $(1, 3)$ . Dann ist

$$\begin{aligned}
 |a_{n+1} - 2| &= \left| \frac{x_{n+2}}{x_{n+1}} - 2 \right| = \left| \frac{x_{n+2} - 2x_{n+1}}{x_{n+1}} \right| = \left| \frac{x_{n+1} + 2x_n - 2x_{n+1}}{x_{n+1}} \right| = \underbrace{\left| \frac{2x_n - x_{n+1}}{x_n} \right|}_{|a_n - 2|} \cdot \frac{x_n}{x_{n+1}} = |a_n - 2| \cdot \frac{1}{a_n} \\
 &= |a_n - 2| \cdot \frac{1}{1 + \frac{2}{a_{n-1}}} < |a_n - 2| \cdot \frac{3}{5} \\
 &\quad \underbrace{\frac{2}{a_{n-1}}}_{\in (\frac{2}{3}, 2)} \\
 &\quad \underbrace{\phantom{\frac{2}{a_{n-1}}}}_{\in (\frac{1}{3}, \frac{3}{5})}
 \end{aligned}$$

$$\rightarrow \text{Für festes } n_0: |a_{n_0+N} - 2| < |a_{n_0} - 2| \cdot \left(\frac{3}{5}\right)^N \xrightarrow{N \rightarrow \infty} 0$$

das heißt  $a_n \rightarrow 2$ .

### Variante 3

Unter der Annahme das  $\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n}$  existiert und endlich ist, muss gelten

$$\xi := \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_n + 2x_{n-1}}{x_n} = \lim_{n \rightarrow \infty} \left( 1 + \frac{2}{\frac{x_n}{x_{n-1}}} \right) = 1 + \frac{2}{\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_n}{x_{n-1}}} \stackrel{!}{=} 1 + \frac{2}{\lim_{n \rightarrow \infty} \frac{x_{n+1}}{x_n}} = 1 + \frac{2}{\xi}$$

$$\rightarrow \xi^2 - \xi - 2 \stackrel{!}{=} 0 \xrightarrow{\xi > 0} \xi = 2$$

## Aufgabe 03

- a) Da  $N$  Nilpotent ist, kann der entsprechende Vektorraum  $\mathbb{K}^n$  als direkte Summe zyklischer Unterräume  $U_1, \dots, U_m$  geschrieben werden, das heißt für jeden dieser Unterräume existiert ein  $v_i \in \mathbb{K}^n$  so dass  $v_i, Nv_i, \dots, N^{\dim(U_i)-1}v_i$  eine Basis von  $U_i$  bilden. Fassen wir die gesamten Basen aller  $U_i$  als eine Basis zusammen, so hat  $N$  bzgl. dieser Basis Diagonal-Blockgestalt, wobei jeder  $\dim(U_i) \times \dim(U_i)$  Block nur aus "1" in der 1. oberen Nebendiagonale besteht (vgl. Konstruktion der Jordan Normalform). Somit ist ersichtlich dass die Spur der Matrix bzgl. dieser Basis identisch 0 ist. Doch bekanntlich ist die Spur einer Matrix (sprich, Endomorphismus) Basiswechsel-invariant, das heißt  $\text{trace}(N) = 0$ .  $\square$
- b) Da  $N$  Nilpotent ist, existiert ein  $m \in \mathbb{N}$  mit  $N^m = 0$ . Machen den **Ansatz** (hinsichtlich der aus der Analysis bekannten Eigenschaft für beschränkte Operatoren in Banach-Räumen)

$$(\text{Id} - N)^{-1} = \sum_{k=0}^{m-1} N^k$$

und machen die Probe:

$$(\text{Id} - N) \cdot \sum_{k=0}^{m-1} N^k = \sum_{k=0}^{m-1} \underbrace{\text{Id} \cdot N^k}_{N^k} - \sum_{k=1}^m N^k = N^0 - \underbrace{N^m}_0 = \text{Id}$$

Bekanntlich gilt für quadratische Matrizen  $A, B \in M_n(\mathbb{K})$ : Es ist  $AB = \text{Id}$  genau dann wenn  $A$  invertierbar ist und  $B = A^{-1}$ , denn:

$$\det(A) \cdot \det(B) = \det(AB) = \det(\text{Id}) = 1 \rightarrow \det(A) \neq 0 \rightarrow A \text{ invertierbar}$$

$$\rightarrow B = \text{Id} B = (A^{-1}A) B = A^{-1}(AB) = A^{-1} \text{Id} = A^{-1}$$

Somit ist auch  $(\text{Id} - N)$  invertierbar, und es ist

$$\sum_{k=0}^{m-1} N^k = (\text{Id} - N)^{-1} \quad \square$$

## Aufgabe 04

Aus Übungsserie 06 ist bekannt:  $\text{Aff}(\mathbb{R}^n)$  ist tatsächlich eine Gruppe bzgl. der Hintereinanderausführung von Affinitäten auf einem affinen Raum  $\mathcal{A}$  über  $\mathbb{R}^n$  ist. Es sei  $a_0 \in \mathcal{A}$  fest, dann ist jede Affinität  $F$  über  $\mathcal{A}$  gegeben durch

$$F(a) = F(a_0) + f(\overline{a_0 a}) = (a_0 + \vec{F}_0) + f(\overline{a_0 a}) \quad \forall a \in \mathcal{A}, \text{ mit } f \in \text{GL}(\mathbb{R}^n)$$

Dabei sei  $\hat{f} \in M_n(\mathbb{R})$  die (invertierbare) Matrix von  $f$  bzgl. der Standardbasis, und

$$\vec{F}_0 := \begin{pmatrix} F_0^1 \\ \vdots \\ F_0^n \end{pmatrix} := \overline{a_0 F(a_0)} \in \mathbb{R}^n$$

Definieren die Abbildung  $\Phi : \text{Aff}(\mathbb{R}^n) \rightarrow \text{GL}(\mathbb{R}^{n+1})$ , die jeder Affinität  $F \in \text{Aff}(\mathbb{R}^n)$  eine invertierbare Matrix  $\Phi(F) \in M_{n+1}(\mathbb{R})$  (und somit einen Endomorphismus in  $\text{GL}(\mathbb{R}^{n+1})$ ) zuordnet, gemäß

$$\Phi(F) = \begin{pmatrix} \hat{f} & \vec{F}_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} f_{11} & \dots & f_{1n} & F_0^1 \\ \vdots & \ddots & \vdots & \vdots \\ f_{n1} & \dots & f_{nn} & F_0^n \\ 0 & \dots & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

### Eigenschaften:

- (i)  $\Phi$  ist wohldefiniert, denn zu jeder Affinität ist (zu festem  $a_0$ ) der Isomorphismus  $f$ , und somit auch seine Matrix, sowie der Punkt  $F(a_0)$  eindeutig.
- (ii)  $\Phi(F)$  ist tatsächlich invertierbar (als Matrix, und somit auch als Endomorphismus), denn

$$\det(\Phi(F)) \stackrel{\text{Leibnitz}}{=} 1 \cdot \det(\hat{f}) \stackrel{f \in \text{GL}(\mathbb{R}^n)}{\neq} 0$$

Somit ist  $\Phi(F) \in \text{GL}(\mathbb{R}^{n+1})$ .

**Bemerkung:** Zwar schreiben wir  $\Phi(F)$  als  $(n+1) \times (n+1)$  Matrix, doch ist diese äquivalent zum durch ihr induzierten Endomorphismus.

- (iii)  $\Phi$  ist ein Gruppenhomomorphismus, denn für Affinitäten  $F, G$  ist

$$\begin{aligned} G \circ F(a) &= G(F(a_0) + f(\overline{a_0 a})) = G(a_0) + g \left[ \overline{a_0 (F(a_0) + f(\overline{a_0 a}))} \right] = G(a_0) + g \left[ \overline{a_0 F(a_0)} + f(\overline{a_0 a}) \right] \\ &= G(a_0) + g \left( \overline{a_0 F(a_0)} \right) + g(f(\overline{a_0 a})) = \underbrace{G(a_0) + g(\vec{F}_0)}_{(G \circ F)(a_0)} + (g \circ f)(\overline{a_0 a}) = \underbrace{(GF)(a_0)}_{=: a_0 + (\vec{GF})_0} + (gf)(\overline{a_0 a}) \end{aligned}$$

$$\text{mit } (\vec{GF})_0 = \overline{a_0 (GF)(a_0)} = \overline{a_0 (G(a_0) + g(\vec{F}_0))} = \overline{a_0 G(a_0)} + g(\vec{F}_0) = \vec{G}_0 + g(\vec{F}_0)$$

das heißt

$$\Phi(GF) = \begin{pmatrix} \hat{g}f & (\vec{GF})_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{g} \cdot \hat{f} & (\vec{GF})_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

Doch außerdem ist

$$\Phi(G) \cdot \Phi(F) = \begin{pmatrix} \hat{g} & \vec{G}_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \cdot \begin{pmatrix} \hat{f} & \vec{F}_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} \hat{g} \cdot \hat{f} & \hat{g} \cdot \vec{F}_0 + \vec{G}_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix} \stackrel{\hat{g} \cdot \vec{F}_0 = g(\vec{F}_0)}{=} \begin{pmatrix} \hat{g} \cdot \hat{f} & (\vec{GF})_0 \\ 0 & 1 \end{pmatrix}$$

das heißt  $\Phi(G) \cdot \Phi(F) = \Phi(GF)$ .

(iv)  $\Phi$  ist injektiv, denn für  $G \neq F$  ist

$$f \neq g \vee F(a_0) \neq G(a_0) \rightarrow \hat{f} \neq \hat{g} \vee \vec{F}_0 \neq \vec{G}_0$$

und somit natürlich, per Konstruktion  $\Phi(F) \neq \Phi(G)$ .

## Aufgabe 05

Es sei  $A \subset \mathbb{R}^n$  offen,  $B \subset \mathbb{R}^n$  beliebig und  $\lambda \in \mathbb{R}$ .

### Zeigen: $\lambda A$ ist offen

Der Fall  $A = \emptyset$  ist trivial, da  $\lambda A = \emptyset$  und die leere Menge offen ist. Der Fall  $\lambda = 0$  ist ausgeschlossen, denn  $\{0\} = 0 \cdot A$  ist abgeschlossen!

Sei also  $\lambda \neq 0$  und  $A \neq \emptyset$ . Dann existiert zu jedem  $x \in A$  ein  $\varepsilon_x > 0$  so dass

$$B_{\varepsilon_x}(x) := \{y \in \mathbb{R}^n : \|y - x\| \leq \varepsilon\} \subset A$$

ist. Sei nun  $x \in \lambda A$  beliebig, das heißt  $x = \lambda x'$ ,  $x' \in A$  und  $\varepsilon := |\lambda| \varepsilon_{x'}$ . Dann gilt für  $y \in B_\varepsilon(x)$ :

$$\left\| \frac{y}{\lambda} - x' \right\| = \frac{1}{|\lambda|} \|y - \lambda x'\| = \frac{1}{|\lambda|} \cdot \underbrace{\|y - x\|}_{\leq \varepsilon} \leq \frac{\varepsilon}{\lambda} = \varepsilon_{x'}$$

das heißt  $\frac{y}{\lambda} \in B_{\varepsilon_{x'}}(x') \subset A$ , also  $y = \lambda \cdot \frac{y}{\lambda} \in \lambda A$ . Somit ist

$$B_\varepsilon(x) \subset \lambda A$$

also  $A$  offen.

### Zeigen: $A + B$ ist offen

- a) Der Fall  $A = \emptyset$  ist trivial, denn  $A + B = \emptyset$  ist offen. Analog ist auch der Fall  $B = \emptyset$  trivial. Es sei also  $A, B \neq \emptyset$  und  $x \in A + B$  beliebig, das heißt  $x = a + b$ ,  $a \in A, b \in B$ . Dann gilt für beliebiges  $y \in B_{\varepsilon_a}(x)$ :

$$\|(y - b) - a\| = \|(y - b) + b - a - b\| = \|y - (a + b)\| = \|y - x\| \leq \varepsilon_a$$

das heißt  $(y - b) \in B_{\varepsilon_a}(a) \subset A$  also  $y = (y - b) + b \in A + B$ . Somit ist  $B_{\varepsilon_a}(x) \subset A + B$ , das heißt  $A + B$  ist offen.

- b) **Beispiel** Es sei  $A = \{0\}$  (abgeschlossen) und

$$B := B_1^o(0) := \{y \in \mathbb{R}^n : \|y - 0\| < 1\}$$

Dann ist  $A + B = B$ . Bekanntlich ist  $B_1^o(0)$  nicht abgeschlossen, da  $\partial B_1^o(0) \not\subset B_1^o(0)$ .