

## Lineare Algebra und Analytische Geometrie 1

Wintersemester 2006/07

Übungsblatt 10

Abgabe: Mi 20.12. in der Vorlesung. Meistens ist  $k$  ein Körper und  $V$  ein Vektorraum.

Zur Erinnerung: Mit allen regulären Punkte (2 P.) erreichen Sie 100%. Mit Bonuspunkten (3 BP.) können Sie mehr als 100% erreichen. Keine Punkte für Stern-Aufgaben (\*).

**Aufgabe 1:** Bestimmen Sie den Rang dieser Matrizen:

$$\text{a) (2 P.) } A = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 1 & 1 & 1 \\ 1 & 2 & 2 & 2 & 2 \\ 1 & 2 & 3 & 3 & 3 \\ 1 & 2 & 1 & 2 & 1 \\ 2 & 3 & 0 & 1 & 0 \end{pmatrix} \quad k = \mathbb{R} \qquad \text{b) (2 P.) } B = \begin{pmatrix} 1 & 1 & 2 \\ 0 & 0 & 3 \\ 2 & 2 & 5 \\ 4 & 4 & 1 \\ 1 & 1 & 7 \\ 6 & 6 & 3 \\ 2 & 2 & 2 \end{pmatrix} \quad k = \mathbb{R}$$

$$\text{c) (2 BP.) } C = \begin{pmatrix} 1 & i & 3+i \\ -2i & 2 & 2-6i \\ 2-i & 0 & 3i \end{pmatrix} \quad k = \mathbb{C} \qquad \text{d) (*) } D = \begin{pmatrix} 1 & 0 & 0 & 1 \\ 1 & 1 & 1 & 0 \\ 0 & 1 & 0 & 1 \\ 1 & 0 & 1 & 1 \end{pmatrix} \quad k = \mathbb{F}_2$$

**Aufgabe 2:** In  $\mathbb{R}^4$  sei  $v_1 = (1, 2, 1, 1)$ ,  $v_2 = (1, 0, -1, -1)$ ,  $v_3 = (1, 1, 2, 1)$ ,  $v_4 = (0, 1, 1, 1)$ ,  $v_5 = (2, 3, 3, 2)$  und  $V = \text{Spann}(v_1, \dots, v_5)$ .

- (3 P.) Finden Sie eine Basis von  $V$ , indem Sie den Gauß-Algorithmus auf die Matrix  $A \in M(5 \times 4, \mathbb{R})$  anwenden, deren Zeilen die Vektoren  $v_1, \dots, v_5$  sind.
- (3 P.) Finden Sie eine Basis von  $V$ , die aus einigen der Vektoren  $v_1, \dots, v_5$  besteht. Wenden Sie hierfür den Gauß-Algorithmus auf die Matrix  $B \in M(4 \times 5, \mathbb{R})$  an, deren Spalten die Vektoren  $v_1, \dots, v_5$  sind.
- (3 P.) Finden Sie ein lineares Gleichungssystem derart, dass  $V$  der Lösungsraum ist. Untersuchen Sie hierfür den Nullraum der Matrix  $A$  aus Teil a).

Begründen Sie jedesmal, warum die Vorgehensweise zu einer Lösung führt. **Keine Punkte für Teil a), wenn Sie lediglich Ihre Antwort zu Teil b) wiederholen.**

**Aufgabe 3:** Sei  $V$  ein  $n$ -dimensionaler  $k$ -Vektorraum.

- (3 P.) Sei  $b_1, \dots, b_n$  eine Basis von  $V$ . Für  $1 \leq i \leq n$  sei  $b_i^*: V \rightarrow k$  die lineare Abbildung, die eindeutig durch  $b_i^*(b_j) = \delta_{ij}$  für alle  $1 \leq j \leq n$  gegeben wird. Zeigen Sie, dass  $b_1^*, \dots, b_n^*$  eine Basis des Dualraums  $V^*$  bilden, die sogenannte *Dualbasis*.
- (2 BP.) Betrachten wir in  $\mathbb{R}^2$  die Standardbasis  $e_1, e_2$  und die Basis  $b_1 = (1, 0)$ ,  $b_2 = (1, 1)$ . Berechnen Sie die Dualbasis-Elemente  $e_1^*, e_2^*, b_1^*, b_2^*$  (z.B. lautet die Lösung für  $e_1^*$  so:  $e_1^*(x, y) = x$ ). Es ist  $b_1 = e_1$ . Gilt auch  $b_1^* = e_1^*$ ?
- (\*) Sei  $U \subseteq V$  ein Unterraum. Sei  $U^\circ \subseteq V^*$  der sogenannte *Annulator*  $U^\circ = \{\phi \in V^* \mid \phi(u) = 0 \text{ für jedes } u \in U\}$ . Zeigen Sie:  $U^\circ$  ist ein Unterraum von  $V^*$ .
- (\*) Zeigen Sie  $\dim(U) + \dim(U^\circ) = \dim(V)$  [Basis für  $V$  geschickt wählen!]

**Nominell erreichbare Punktzahl:** 16