

# Versuch 112

## Reversionspendel

### 1. Aufgaben

- 1.1 Die Schwingungsdauer eines Reversionspendels ist in Abhängigkeit von der Stellung des Laufgewichtes für beide Achsen zu messen und graphisch darzustellen.
- 1.2 Die Schwerebeschleunigung  $g$  ist zu bestimmen. Die relative Messunsicherheit für die Bestimmung von  $g$  soll nicht größer als  $3 \cdot 10^{-4}$  sein.
- 1.3 Die Abhängigkeit der Schwingungsdauer  $T$  vom Auslenkwinkel  $\varphi_0$  ist zu bestimmen.

### 2. Grundlagen

#### Stichworte:

mathematisches Pendel, physikalisches Pendel, Schwingungsgleichung, Schwingungsdauer, Auftrieb, geografische Abhängigkeit der Schwerebeschleunigung

#### 2.1. Mathematisches und physikalisches Pendel

Das „mathematische Pendel“ ist die Idealisierung eines experimentellen Aufbaus und läßt sich nur näherungsweise, z.B. durch ein Fadenpendel (Kugel mit Masse  $m$  an einem dünnen Faden der Länge  $l$ ), realisieren. Seine Bewegungsgleichung lautet:

$$m \cdot l \cdot \ddot{\varphi} = -m \cdot g \cdot \sin \varphi \quad \text{bzw.} \quad \ddot{\varphi} + \frac{g}{l} \cdot \sin \varphi = 0$$

(1)

Für kleine Auslenkungen ( $\sin \varphi \approx \varphi$ ,  $\varphi$  im Bogenmaß) erhält man als Lösung

$$\varphi = \varphi_0 \cdot \cos \omega t \quad \text{mit} \quad \omega^2 = \frac{g}{l} \quad (2)$$

Wegen  $\omega = 2 \pi / T$  ergibt sich für die Schwingungsdauer:

$$T = 2\pi \sqrt{\frac{l}{g}} \quad (3)$$

Bei einem physikalischen Pendel treten an die Stelle von  $g$  und  $l$  die Größen  $D_A$  und  $I_A$ . Dabei ist  $D_A = m \cdot s_A \cdot g$  das Direktionsmoment bzgl. einer Drehachse A ( $m$  ... Gesamtmasse des Pendels,  $s_A$  ... Abstand des Massenmittelpunktes von der Drehachse) und  $I_A$  ist das Massenträgheitsmoment bezüglich der Achse A.

Ein physikalisches Pendel besitzt die gleiche Schwingungsdauer wie ein mathematisches Pendel der Fadenlänge

$$l_A = \frac{I_A}{m \cdot s_A} \quad (4)$$

$l_A$  ist die der Achse A entsprechende „reduzierte Pendellänge“.

## 2.2 Reversionspendel

Das Reversionspendel besteht aus einem Metallstab, der um zwei parallele Achsen A und B schwingen kann. Die Achsen haben den vorgegebenen Abstand  $L$ . Zwischen den Achsen befindet sich ein kleines Laufgewicht der Masse  $m$ . Durch Verschieben von  $m$  läßt sich die Schwingungsdauer  $T$  des Pendels variieren. In der Nähe des Stabendes ist ein Zusatzkörper der Masse  $M$  angebracht. Bei einer bestimmten Stellung  $x$  des Laufgewichtes sind die Schwingungsdauern um die Achsen A und B einander gleich.

$$T_A = T_B = T \quad (5)$$

Dann ist der Achsenabstand  $L$  gleich der reduzierten Pendellänge, und aus der Gleichung für die Schwingungsdauer des mathematischen Pendels erhält man für die Schwerebeschleunigung

$$g = \left( \frac{2\pi}{T} \right)^2 \cdot L \quad (6)$$

Der Vorteil des Reversionspendels besteht darin, daß zur Messung von  $g$  weder das Trägheitsmoment noch der Abstand Achse-Schwerpunkt sondern nur der leicht zu messende Abstand  $L$  bekannt sein muß.

Für genaue Messungen sind allerdings systematische Messabweichungen infolge des Auftriebs und der endlichen Schwingungsamplitude  $\varphi_0$  (Einheit rad) zu berücksichtigen. Man erhält dann die korrigierte Gleichung (vgl. /1/)

$$g = \left( \frac{2\pi}{T} \right)^2 \cdot L \cdot \left\{ 1 + \frac{1}{8} \varphi_0^2 + \frac{\rho_L}{\rho} \right\} \quad (7)$$

$\rho_L$  ... Dichte der Luft,  $\rho$  ... Dichte des Pendels ( $\rho = 10,03 \pm 0,04 \text{ g/cm}^3$ )

### 3. Versuchsdurchführung

- 3.1 Überlegen Sie sich vor dem Versuch, in welchem Bereich die Abweichungen der Messgrößen ( $T$ ,  $L$ ,  $\rho$ ,  $\varphi_0$ ) liegen dürfen, damit die relative Messunsicherheit von  $g$  den geforderten Höchstwert von  $3 \cdot 10^{-4}$  nicht überschreitet!
- 3.2 Die Messung der Schwingungsdauer erfolgt mit einem Quarz-Frequenz- und Periodenmessgerät, welches durch das Pendel über eine Lichtschranke gesteuert wird. Zur Erhöhung der Messgenauigkeit wird über mehrere Perioden gemittelt. Bestimmen Sie die Schwingungsdauern  $T_A(x)$  und  $T_B(x)$  in Abhängigkeit von der Stellung  $x$  des Laufgewichtes. Dabei ist zunächst eine Änderung von  $x$  in Schritten von 5 cm und die Zeitmessung über 5 Perioden (10 Impulse!) ausreichend.  $T_A(x)$  und  $T_B(x)$  sind graphisch darzustellen, und daraus ist die ungefähre Lage der Schnittpunkte beider Kurven zu ermitteln. Im Bereich der Schnittpunkte sind  $T_A(x)$  und  $T_B(x)$  in Schritten von  $\Delta x \leq 5$  mm über jeweils 10 Perioden (20 Impulse!) zu messen und in einem vergrößerten Diagramm aufzutragen. Im angegebenen Bereich können die beiden Funktionen durch Geraden angenähert werden. Ihr Schnittpunkt liefert  $T$ . Die Messung der Länge  $L$  erfolgt durch Vergleich mit einem Invarstab (kleiner Ausdehnungskoeffizient!) bekannter Länge  $L_0$ . Die Differenz zwischen  $L$  und  $L_0$  wird mit einem Messschieber bestimmt.
- 3.3 Bei fester Stellung des Laufgewichtes ist für 5 verschiedene Auslenkwinkel  $\varphi_0$  (Einheit rad;  $\varphi_0 \approx$  Auslenkung/Abstand Drehachse-Lichtschranke) die Schwingungsdauer  $T$  zu messen und über  $\varphi_0^2$  aufzutragen. Es gilt (vgl. /1/):

$$T = T(\varphi_0 = 0) \cdot \left( 1 + \frac{1}{16} \varphi_0^2 \right) \quad (8)$$

d.h. die Meßwerte sollten auf einer Geraden liegen.