

Lösungsskizzen zur Klausur Elektrodynamik vom 22.2.2011

23. Februar 2011

1 Verständnisfragen

1. Dieses Magnetfeld entspricht einem magnetischen Monopol, sodass $\nabla \cdot \mathbf{B} = 0$ nicht erfüllt sein kann.
2. $\mathbf{E} \cdot \mathbf{B}$ ist proportional zu $F_{\mu\nu} \tilde{F}^{\mu\nu}$, was ein Lorenz-Skalar und damit invariant ist.

2 Grundlegendes zur Elektrodynamik

1. $\mathbf{B} = \nabla \times \mathbf{A}$ und $\mathbf{E} = -\nabla\Phi - 1/c \partial_t \mathbf{A}$. Eine Eichtransformation ist eine Transformation der elektromagnetischen Potentiale, welche die elektromagnetischen Felder unverändert lässt.
2. Siehe Übungsaufgabe 30 bzw. folgt aus der inhomogenen Maxwell-Gleichung $\partial_\mu F^{\mu\nu} = 4\pi/c j^\nu$:
 $\partial_\mu \partial_\nu F^{\mu\nu} = 0 = 4\pi/c \partial_\nu j^\nu$.
3. Eine Green'sche Funktion erfüllt $D(x)G(x, x') = \delta(x, x')$, sodass damit eine Lösung der DG gewonnen werden kann.
Lösung: $\phi(x) = \int dx' G(x, x') f(x')$, Beweis: $D(x)\phi(x) = \int dx' D(x)G(x, x') f(x') = \int dx' \delta(x, x') f(x') = f(x)$.
Beispiele: Laplace-Operator und Coulomb-Potential, D'Alembert-Operator und retardierte Green'sche Funktion $1/(4\pi r)\delta(x^0 - r)$.

3 Modifiziertes Yukawa-Potential

Um den Coulomb-Anteil korrekt zu behandeln, muss der $1/r$ -Anteil separiert werden:

$$-4\pi\rho = \Delta\Phi = \Delta\left(\frac{q}{r} + \frac{q}{r}(-1 + (1 + \beta r)e^{-\alpha r})\right) = -4\pi\delta(\mathbf{r}) - \frac{q}{r}(-2\alpha\beta + \alpha^2(1 + \beta r))e^{-\alpha r}$$

4 Spiegelladungen

Es werden 6 Spiegelladungen benötigt.

$$\Phi(\mathbf{r}) = \sum_{i,j=1}^2 \frac{q_1}{\left(\mathbf{r} - \begin{pmatrix} (-1)^i a \\ (-1)^j b \\ 0 \end{pmatrix} \right)^{1/2}} + \sum_{i,j=1}^2 \frac{q_2}{\left(\mathbf{r} - \begin{pmatrix} (-1)^i c \\ (-1)^j d \\ 0 \end{pmatrix} \right)^{1/2}}$$

Probe: Berechne $\Phi(x=0, y, z)$. Dies ergibt 0.

5 Multipolentwicklung

Ladungsverteilung ist ϕ -unabhängig $\Rightarrow m=0$

$$\begin{aligned} q_{l0} &= \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \int d\Omega dr r^{2+l} Y_{l0}^*(\theta, \phi) \rho(\mathbf{r}) = \\ &= \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \frac{q}{64\pi a^5} \int dr r^{4+l} e^{-r/a} \int d\Omega Y_{l0}^*(\theta, \phi) \left(\frac{2}{3} \sqrt{4\pi} Y_{00}(\theta, \phi) - \frac{1}{3} \sqrt{\frac{16\pi}{5}} Y_{20}(\theta, \phi) \right) = \\ &= \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} \frac{q}{64\pi a^5} a^{5+l} (4+l)! \left(\frac{2}{3} \sqrt{4\pi} \delta_{l0} - \frac{1}{3} \sqrt{\frac{16\pi}{5}} \delta_{l2} \right) = \\ &= q \delta_{l0} - 6qa^2 \delta_{l2} \end{aligned}$$

Daraus folgt:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \sum_l \sqrt{\frac{4\pi}{2l+1}} q_{l0} r^{-l-1} Y_{l0}(\theta, \phi) = \frac{q}{r} \left(1 - 6 \left(\frac{a}{r} \right)^2 P_2(\cos \theta) \right)$$

6 Elektrisches Feld im homogenen Medium

Ansatz:

$$\Phi(\mathbf{r}) = \begin{cases} \sum_l (A_l r^l + r^{-l-1} A'_l) P_l(\cos \theta) & r < R \\ \sum_l (B'_l r^l + B_l r^{-l-1}) P_l(\cos \theta) & r > R \end{cases}$$

Wegen $\Phi(r \rightarrow \infty) = -E_0 r \cos \theta$ und weil $\Phi(r=0)$ endlich sein muss, gilt $B'_l = -\delta_{l1} E_0$ und $A'_l = 0$. Aus den Übergangsbedingungen $\Phi_i(R) = \Phi_a(R)$ und $\partial_r \Phi_r(R) = \epsilon_1 \partial_r \Phi_a(R)$ bekommt man für $l=1$: $A_1 = -3\epsilon_1 E_0 / (1+2\epsilon_1)$ und $B_1 = R^3 E_0 (1-\epsilon_1) / (1+2\epsilon_1)$. Für alle anderen A_l und B_l gibt es keine Lösung, dh $A_l = B_l = 0$ für $l \neq 1$.

$$\Phi(\mathbf{r}) = \begin{cases} -\frac{3\epsilon_1 E_0}{1+2\epsilon_1} z & r < R \\ E_0 z \left(\frac{R^3}{r^3} \frac{1-\epsilon_1}{1+2\epsilon_1} - 1 \right) & r > R \end{cases}$$

7 Strahlung einer Stabantenne

$$\begin{aligned}\nabla \mathbf{j} &= I_0 \cos(\omega t) \delta(x) \delta(y) (-\delta(L/2 - z) + \delta(L/2 + z)) = -\frac{\partial \rho}{\partial t}, \\ \rho &= -\frac{I_0}{\omega} \sin(\omega t) \delta(x) \delta(y) (-\delta(L/2 - z) + \delta(L/2 + z))\end{aligned}$$

$$\begin{aligned}\Phi &= \frac{-I_0}{\omega r} \int d^3 r' \delta(x) \delta(y) (-\delta(L/2 - z) + \delta(L/2 + z)) \sin(\omega t - k r + k r' \cos \theta) \quad (\omega = c k) \\ &= \frac{-I_0}{\omega r} \left(\sin(\omega t - k r - k \frac{L}{2} \cos \theta) - \sin(\omega t - k r + k \frac{L}{2} \cos \theta) \right) = \\ &= 2 \frac{I_0}{\omega r} \cos(\omega t - k r) \sin(k \frac{L}{2} \cos \theta)\end{aligned}$$

8 Relativistisches Teilchen im elektromagnetischen Feld

Wähle Inertialsystem mit $\mathbf{E} = 0$ und $\mathbf{B} = B \mathbf{e}_z$.

$$\begin{aligned}\frac{d}{dt} \gamma m c^2 &= 0, \\ \frac{d}{dt} \gamma m \mathbf{v} &= e \boldsymbol{\beta} \times \mathbf{B}\end{aligned}$$

Daraus folgt, dass γ und v_3 konstant sind. Für die beiden anderen Komponenten erhalten wir

$$\begin{aligned}\gamma \frac{dv_1}{dt} &= \omega_c v_2, \\ \gamma \frac{dv_2}{dt} &= -\omega_c v_1\end{aligned}$$

Lösung der DGen ergibt

$$\begin{aligned}v_1 &= A \cos \frac{\omega_c}{\gamma} t + B \sin \frac{\omega_c}{\gamma} t, \\ v_2 &= -A \sin \frac{\omega_c}{\gamma} t + B \cos \frac{\omega_c}{\gamma} t\end{aligned}$$

bzw. mit $\mathbf{u} = \gamma \mathbf{v}$

$$\begin{aligned}u_1 &= A \gamma \cos \omega_c \tau + B \gamma \sin \omega_c \tau, \\ u_2 &= -A \gamma \sin \omega_c \tau + B \gamma \cos \omega_c \tau.\end{aligned}$$

Da γ konstant ist, gilt $t = \gamma \tau$. Die Frequenz im Inertialsystem ist $\omega = \omega_c / \gamma$, sodass diese bei steigender Geschwindigkeit \mathbf{v} kleiner wird.