Analysis III FSU Jena - WS 07/08 Serie 02 - Lösungen

Stilianos Louca

29. Oktober 2007

Aufgabe 01

Das Gebiet

$$M := \left\{ (x, y) : \left(x - \frac{1}{2} \right)^2 + y^2 \le \frac{1}{4} \right\}$$

ist in Polarkoordinaten beschrieben durch

$$M = \left\{ \left(\frac{1}{2} + \rho \cos \varphi, \ \rho \sin \varphi \right) : \varphi \in [0, 2\pi], \ \rho \in \left[0, \frac{1}{2} \right] \right\}$$

Aufgabe 02

a) Der Schwerpunkt \vec{r}_s eines Körpers K ist gegeben durch

$$\vec{r}_s = \frac{1}{m} \cdot \int_K \vec{r} \, dm$$

Das Trägheitsmoment J um eine beliebige Achse A ist gegeben durch

$$J_A = \int_K D(\vec{r}, A)^2 \ dm$$

wobei $D(\vec{r}, A)$ der Abstand eines Ortspunktes zur Achse sei. Sei o.B.d.A A parallel zur z Achse die durch den Schwerpunkt verlaufen soll. A laufe außerdem durch die x Achse am Wert x = A. Dann gilt

$$J_A = \int_K D(\vec{r}, A)^2 \ dm = \int_K \left((x - A)^2 + y^2 \right) \right) \ dm = \int_K (x^2 + y^2) \ dm + \int_K A^2 \ dm - \int_K 2Ax \ dm$$

$$= \int_{K} D(\vec{r}, z)^{2} dm + A^{2}m - \underbrace{2Amx_{s}}_{0} = J_{z} + A^{2}m \quad \Box$$

b) Unter der Verwendung von Kugelkoordinaten kann man für das Trägheitsmoment J_s bzgl. der Schwerpunktachse Z schreiben

$$J_s = \int_K D(\vec{r}, Z)^2 dm = \frac{3m}{4\pi R^3} \int_0^{2\pi} \int_0^{\pi} \int_0^R \left[\rho^2 \sin^2 \vartheta \cdot \rho^2 \sin \vartheta \right] \cdot d\rho d\vartheta d\varphi$$

$$=\frac{3mR^2}{20\pi}\cdot\int_0^{2\pi}\int_0^{\pi}\sin^3\vartheta\ d\vartheta\ d\varphi=\frac{2mR^2}{5}$$

Für die Tangentenachse (Abstand R vom Schwerpunkt) ergibt sich das Trägheitsmoment J_t entsprechend

$$J_t = J_s + mR^2 = \frac{7mR^2}{5}$$

Aufgabe 03

$$\vec{r} = \begin{pmatrix} a\rho \sin^{\alpha} \vartheta \cos^{\beta} \varphi \\ b\rho \sin^{\alpha} \vartheta \sin^{\beta} \varphi \\ c\rho \cos^{\alpha} \vartheta \end{pmatrix}$$

$$/ a \sin^{\alpha} \vartheta \cos^{\beta} \varphi \quad a\rho\alpha \sin^{\alpha-1} \varphi$$

$$\det(\vec{r}') = \det\begin{pmatrix} a\sin^{\alpha}\vartheta\cos^{\beta}\varphi & a\rho\alpha\sin^{\alpha-1}\vartheta\cos\vartheta\cos^{\beta}\varphi & -a\beta\rho\sin^{\alpha}\vartheta\cos^{\beta-1}\varphi\sin\varphi \\ b\sin^{\alpha}\vartheta\sin^{\beta}\varphi & b\rho\alpha\sin^{\alpha-1}\vartheta\cos\vartheta\sin^{\beta}\varphi & b\rho\beta\sin^{\alpha}\vartheta\sin^{\beta-1}\varphi\cos\varphi \\ c\cos^{\alpha}\vartheta & -c\rho\alpha\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin\vartheta & 0 \end{pmatrix}$$

$$= abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha-1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\vartheta\cos^{\beta+1}\varphi\sin^{\beta-1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\cos^{\beta-1}\varphi\sin^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha-1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha-1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha-1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha-1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha-1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\vartheta\sin^{\beta+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\vartheta\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{2\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi\cos^{\beta+1}\varphi + abc\rho^{2}\alpha\beta\sin^{\alpha+1}\varphi\cos$$

$$\vec{r} = \left(\begin{array}{c} a\rho \cos^{\alpha} \varphi \\ b\rho \sin^{\alpha} \varphi \\ z \end{array} \right)$$

 $= abc\rho^2\alpha\beta \cdot \sin^{2a-1}\theta\cos^{\alpha-1}\theta\sin^{\beta-1}\varphi\cos^{\beta-1}\varphi$

$$\det(\vec{r}') = \det \begin{pmatrix} a\cos^{\alpha}\varphi & -a\rho\alpha\cos^{\alpha-1}\varphi\sin\varphi & 0\\ b\sin^{\alpha}\varphi & b\rho\alpha\sin^{\alpha-1}\varphi\cos\varphi & 0\\ 0 & 0 & 1 \end{pmatrix}$$

$$=ab\rho\alpha\sin^{\alpha-1}\varphi\cos^{\alpha+1}\varphi+ab\rho\alpha\sin^{\alpha+1}\varphi\cos^{\alpha-1}\varphi=ab\rho\alpha\cos^{\alpha-1}\varphi\sin^{\alpha-1}\varphi$$

Aufgabe 04

Verwenden verallgemeinerte Polarkoordinaten (ρ, φ) mit

$$\vec{r} = \left(\begin{array}{c} a\rho\cos^2\varphi \\ b\rho\sin^2\varphi \end{array}\right) \ \to \ \det(\vec{r}\ ') = 2ab\rho\cos\varphi\sin\varphi$$

und beschreiben die Kurve als

$$\left(\rho\cos^2\varphi + \rho\sin^2\varphi\right)^4 = \frac{\rho^2\cos^4\varphi}{a^2h^2} + \frac{\rho^2\sin^4\varphi}{b^2k^2} \rightarrow \frac{\cos^4\varphi}{(ah\rho)^2} + \frac{\sin^4\varphi}{(bk\rho)^2} = 1$$

Die entsprechende Fläche A ist gegeben durch

$$A = 2ab \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \int_0^{\overline{\rho}(\varphi)} \rho \cos \varphi \sin \varphi \ d\rho \ d\varphi, \ \overline{\rho}(\varphi) = \sqrt{\frac{a^2 \cos^4 \varphi}{h^2} + \frac{b^2 \sin^4 \varphi}{k^2}}$$

$$\rightarrow A = ab \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left(\frac{a^2 \cos^5 \varphi}{h^2} \sin \varphi + \frac{b^2 \sin^5 \varphi}{k^2} \cos \varphi \right) d\varphi = \frac{ab}{6} \cdot \left[\frac{b^2}{k^2} + \frac{a^2}{h^2} \right]$$

Aufgabe 05

Sei V das Volumen des durch die Flächen

$$x^{2} + y^{2} + z^{2} = a^{2}$$

 $x^{2} + y^{2} + z^{2} = b^{2}$
 $x^{2} + y^{2} = z^{2}$

begrenzten Gebietes G. Wir verwenden Kugelkoordinaten $(\rho, \vartheta, \varphi)$ wobei die Koordinatentransformation gegeben ist durch

$$\vec{r} = \left(\begin{array}{c} \rho \sin \vartheta \cos \varphi \\ \rho \sin \vartheta \sin \varphi \\ \rho \cos \vartheta \end{array} \right)$$

und die Funktionaldeterminante $\rho^2 \sin \vartheta$ beträgt. Dann ergibt sich das Gebiet als

$$G = \left\{ \vec{r} : \rho \in [a,b], \ \vartheta \in \left[0,\frac{\pi}{4}\right], \ \varphi \in [0,2\pi] \right\}$$

und das Volumen dementsprechend

$$V = \int_{G} dv = \int_{0}^{2\pi} \int_{a}^{b} \int_{0}^{\frac{\pi}{4}} \rho^{2} \sin \vartheta \ d\vartheta \ d\rho \ d\varphi = \frac{\pi\sqrt{2}}{3} \cdot (\sqrt{2} - 1) \cdot (b^{3} - a^{3})$$

Aufgabe 06

Verwenden Zylinderkoordinaten

$$\vec{r} = \left(\begin{array}{c} \rho\cos\varphi\\ \rho\sin\varphi\\ z \end{array}\right)$$

Die entsprechende Funktionaldeterminante ist gegeben durch $\det(\vec{r}') = \rho$. Es ergibt sich ein Volumen

$$V = 4 \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \int_0^{R\cos\varphi} d\rho \ \sqrt{R^2 - \rho^2} = -\frac{4}{3} \int_0^{\frac{\pi}{2}} d\varphi \ \left[\left(R^2 - \rho^2 \right)^{\frac{3}{2}} \right]_{\rho = 0}^{R\cos\varphi}$$

$$= -\frac{4R^3}{3} \cdot \int_0^{\frac{\pi}{2}} \left(\sin^3 \varphi - 1 \right) d\varphi = -\frac{4R^3}{3} \cdot \left[\frac{\cos^3 \varphi}{3} - \cos \varphi - \varphi \right]_0^{\frac{\pi}{2}} = \left(\frac{\pi}{2} - \frac{2}{3} \right) \cdot \frac{4R^3}{3}$$